

揭阳职业技术学院教学日历

二〇二五 ~ 二〇二六 学年第一学期

授课计划时数:	54 学时
授 课 周 数:	18 周
每周教学时数:	3 学时

专 业 工业机器人技术

班 别 工业机器人 241、3+241

任课教师 方春城

课程名称 工业机器人编程与操作

教材名称 《工业机器人编程与操作》

系主任（签名） _____

二〇二五年 九 月 一 日填

周次	日期	时数	教学方式	教学内容	备注
1	9.8-9.14	3	实训	工业机器人介绍及其分类； 机器人坐标系介绍； 工业机器人工作原理； 示教盒介绍及机械臂移动。	
2	9.15-9.21	3	实训	移动指令介绍； 完成 MOVJ、MOVL、MOVC 基本动作。	
3	9.22-9.28	3	实训	完成机械臂移动操作； 单个材料搬运编程及实现一。	
4	9.29-10.5	3	实训	单个材料搬运编程及实现一。	
5	10.6-10.12	3	实训	单个材料搬运编程及实现二。	
6	10.13-10.19	3	实训	输出指令、等待指令认识与应用。	
7	10.20-10.26	3	实训	单个材料搬运考核。	

8	10.27-11.2	3	实训	平移指令、循环指令认识与应用。	
9	11.3-11.9	3	实训	多个材料搬运编程。	
10	11.10-11.16	3	实训	多个材料搬运编程。	
11	11.17-11.23	3	实训	巨轮视觉检测机器人结构、示教器介绍；完成机器人示教点定点操作。	
12	11.24-11.30	3	实训	完成机器人示教点定点操作。	
13	12.1-12.7	3	实训	巨轮视觉检测机器人完成单个材料搬运。	
14	12.8-12.14	3	实训	机器人传感器技术；根据传感器判断结果完成上料区搬运材料到检测区的任务。	

15	12.15-12.21	3	实训	根据传感器判断结果完成上料区搬运材料到检测区的任务； 通信技术、图形处理。	
16	12.22-12.28	3	实训	完成材料检测并搬到下料区的任务。	
17	12.29-2025.1.4	3	实训	多个材料搬运考核。	
18	1.5-1.11	3	实训	多个材料搬运考核。	

说明：此表一式四份，由任课教师填写，于开学前一周内交系办公室，由系主任审核。一份由教师保存；一份由教师所在系办公室和学生所在系办公室作为“教师业务档案”保存；一份送教务处备案。