

揭阳职业技术学院教学日历

二〇二五~二〇二六学年第二学期

授课计划时数:	54 学时
授课周数:	18 周
每周教学时数:	3 学时

专 业 工业机器人技术

班 别 (三加证书) 241、241

任课教师 陈沛冰

课程名称 工业机器人夹具工装设计

教材名称 工业机器人应用系统三维建模 (SolidWorks)

系主任(签名) _____

二〇二六年三月一日填

周次	日期	时数	教学方式	教学内容	备注
一	3月2日至 3月8日	3	讲授 演示 指导	项目 1: 初识 SolidWorks (SolidWorks 软件基础功能、用户界面、系统与文档属性设置、帮助系统使用, 软件在工业机器人夹具设计中的应用定位)	
二	3月9日至 3月15日	3	讲授 演示 指导		
三	3月16日至 3月22日	3	讲授 演示 指导	项目 2: 工业机器人上下料工作站夹持夹具设计 (夹持夹具核心零件 (手指、连接杆、气缸) 设计, 草图绘制基础命令、尺寸约束、拉伸/旋转/阵列/孔特征等基础建模命令在夹具零件中的应用)	
四	3月23日至 3月29日	3	讲授 演示 指导		
五	3月30日至 4月5日	3	讲授 演示 指导		
六	4月6日至 4月12日	3	讲授 演示 指导		清明放假
七	4月13日至 4月19日	3	讲授 演示 指导		
八	4月20日至 4月26日	3	讲授 演示 指导	项目 3: 焊接机器人末端执行器设计 (焊接末端执行器核心零件 (连接座、焊枪) 设计, 参考几何体、镜像、拔模、放样、扫描等高级建模命令在复杂工装零件中的应用)	
九	4月27日至 5月3日	3	讲授 演示 指导		五一放假
十	5月4日至 5月10日	3	讲授 演示 指导		
十一	5月11日至 5月17日	3	讲授 演示 指导	项目 4: 工业机器人上下料工作站旋转上料机设计 (上料机核心零件 (底座、齿轮) 设计, 草图状态规则、筋/抽壳特征、方程式驱动曲线在工装辅具设计中的应用)	
十二	5月18日至 5月24日	3	讲授 演示 指导		
十三	5月25日至 5月31日	3	讲授 演示 指导	项目 5: 工业机器人示教器设计 (曲面造型基础, 拉伸/剪裁/缝合曲面、空间曲线创建, 拓展异形结构工装的设计能力) 项目 6: 装配及运动仿真 (装配体设计方法、配合约束、爆炸视图创建)	
十四	6月1日至 6月7日	3	讲授 演示 指导		

十五	6月8日 至 6月14日	3	讲授 演示 指导	项目 6: 装配及运动仿真（法、配合约束、爆炸视图创建、夹具装配干涉检查、工装运动仿真制作，验证夹具设计合理性）	端午节 放假
十六	6月15日 至 6月21日	3	讲授 演示 指导		
十七	6月22日 至 6月28日	3	讲授 演示 指导	项目 7: 工业机器人上下料工作站支架工程图（工程图规范、视图创建、尺寸与形位公差标注、注释与工程图输出，完成夹具零件加工图纸绘制）	
十八	6月29日 至 7月5日	3	讲授 演示 指导		

说明：此表一式四份，由任课教师填写，于开学前一周内交系办公室，由系主任审核。一份由教师保存；一份由教师所在系办公室和学生所在系办公室作为“教师业务档案”保存；一份送教务处备案。