

揭阳职业技术学院教学日历

二〇二四 ~ 二〇二五 学年第二学期

授课计划时数：64 学时

授 课 周 数：16 周

每周教学时数：4 学时

专业 机电一体化技术 班别 231、231 (3+)

任课教师 徐其航、吴佳楷

课程名称 工业机器人编程与操作

教材名称 工业机器人编程与操作

系主任（签名） _____

二〇二五年 2 月 23 日填

揭阳职业技术学院教务处编制

周次	日期	时数	教学方式	教学内容	备注
1	2月17日至 2月23日	4	理论	实验分组、安全生产、机器人的定义与发展、机器人的分类	
2	2月24日至 3月2日	4	理论	机器人的系统结构与技术参数、机器人的机械结构和传感器	
3	3月3日至 3月9日	4	理论、实训	机器人的坐标、机器人基本操作与单个定点	
4	3月10日至 3月16日	4	实训	机器人多个定点与移动指令	
5	3月17日至 3月23日	4	实训	吸盘指令、延迟、等待	
6	3月24日至 3月30日	4	实训	单个材料搬运编程及实现一	
7	3月31日至 4月6日	4	实训	单个材料搬运编程及实现二 输出指令、等待指令	
8	4月7日至 4月13日	4	实训	平移指令、循环指令	
11	4月28日至 5月4日	4	实训	多个材料搬运编程	
12	5月5日至 5月11日	4	实训	单个材料搬运考核	
13	5月12日至 5月18日	4	实训	巨轮视觉检测机器人结构、示教器介绍	
14	5月19日至 5月25日	4	实训	完成机器人示教点定点操作	
15	5月26日至 6月1日	4	实训	巨轮视觉检测机器人 完成单个材料搬运	

周次	日期	时数	教学方式	教学内容	备注
16	6月2日 至 6月8日	4	实训	传感器技术	
17	6月9日 至 6月15日	4	实训	根据传感器判断结果完成上下料区搬运材料到检测区的任务	
18	6月16日 至 6月22日	4	实训	多个材料搬运考核	

说明：此表一式四份，由任课教师填写，于开学前一周内交系办公室，由系主任审核。一份由教师保存；一份由教师所在系办公室和学生所在系办公室作为“教师业务档案”保存；一份送教务处备案。